**Утенов Муратулла Умаралиевичтің**

**Халықаралық рецензияланатын басылымдардағы жарияланымдар тізімі**

Үміткердің АЖТ Утенов Муратулла Умаралиевич

Автордың идентификаторы: Utenov M., Utenov M.U., Utenov Muratulla, Utenov Muratulla U.

Scopus Author ID: https://www.scopus.com/authid/detail.uri?authorId=57189989675

Web of Science Researcher ID: GLP-7817-2022

ORCID:https://orcid.org/0000-0002-1981-4229

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| №р/р | Жарияланымның атауы | Жарияланым түрі (мақала, шолу, т.б.) | Журналдың атауы, жариялау жылы (деректер базалары бойынша), DOI | Журналдың жариялау жылы бойынша Journal Citation Reports (Жорнал Цитэйшэн Репортс) деректері бойынша импакт-факторы және ғылым саласы\* | Web of Science Core Collection (Веб оф Сайенс Кор Коллекшн) деректер базасындағы индексі | Журналдың жариялау жылы бойынша Scopus (Скопус) деректорі бойынша .CiteScore (СайтСкор) процентилі және ғылым саласы\* | Авторлардың АЖТ (үміткердің АЖТ сызу) | Үміткердің ролі (теңавтор, бірінші автор немесе корреспонденция үшін автор) |
| 1 | A robomech class parallel manipulator with three degrees of freedom | Мақала | Eastern-European Journal of Enterprise Technologies, Vol. 3 No. 7 (105) (2020), pp.44–56. <https://doi.org/10.15587/1729-4061.2020.203131> | Квартиль – Q3 | - | CiteScore 2.2 52% Engineering:Industrial and Manufacturing Engineering – 52% (2020)  | Baigunchekov, Z., Mustafa, A., Sobh, T., Patel, S., & Utenov, M. | бірлескен автор |
| 2 | Analysis of Distributed Dynamic Loads Induced by the Own Mass of Manipulator Links and Their Visualization on Interactive 3D Computer Models. | Мақала | Robotics 2025, [Volume 14](https://www.mdpi.com/2218-6581/13), [Issue 4](https://www.mdpi.com/2218-6581/13/10), 46;<https://doi.org/10.3390/robotics14040046> | Квартиль - Q1 | + | CiteScore 6.7.Engineering:Mechanical Engineering -81%;Computer Science:Artificial Intelligence – 67% (2023) | Muratulla Utenov; Tarek Sobh; Yerbol Temirbekov;Saltanat Zhilkibayeva;Sarosh Patel; Dauren Baltabay; Zhadyra Zhumasheva | бірінші автор |
| 3 | Creation of an algorithm for the 3D modeling of manipulator motion and forward positional kinematics. | Мақала | International Journal of Innovative Research and Scientific Studies, Volume 8, No.3, 2025, pages: 2454-2465.<https://doi.org/10.53894/ijirss.v8i3.7026> | Квартиль – Q2 | - | CiteScore 2,169%Multidisciplinary Category(2023) | Dauren Baltabay;Muratulla Utenov;Tarek Sobh;Sichen Yuan; Zhadyra Zhumasheva | бірлескен автор |
| 4 | [3D Modeling Manipulator Movement and Direct Positional Kinematic Analysis](https://scholar.google.com/citations?view_op=view_citation&hl=ru&user=MsEBUQsAAAAJ&citation_for_view=MsEBUQsAAAAJ:ufrVoPGSRksC). | conference paper | Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 398-404, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature.<https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_45> | Квартиль – Q4 | - | CiteScore 0.7Engineering:Mechanical Engineering – 15%;Engineering:Mechanics of Materials – 9%.(2023) | Muratulla Utenov;Dauren Baltabay;Zhadyra Zhumasheva | бірінші автор |
| 5 | Definition and Visualization of Distributed Dynamic Loads of Manipulators | conference paper | Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 405-413, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature.<https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_46> | Квартиль – Q4 | - | CiteScore 0.7Engineering:Mechanical Engineering – 15%;Engineering:Mechanics of Materials – 9%.(2023) | Muratulla Utenov,Nurzhan Utenov,Yerbol Temirbekov, Saltanat Zhilkibayeva,Zhadyra Zhumasheva,Bolat Yespayev, Dauren Baltabay | бірінші автор |
| 6 | Analytical Method for Determination of Internal Forces of Mechanisms and Manipulators | Мақала | MDPI Robotics. – 2018. – 7(3), 53 (available online 2 September 2018) (Scopus, Web of Science)<https://doi.org/10.3390/robotics7030053> | Квартиль – Q3(2018)Квартиль – Q1(2023) | + | CiteScore 1.5.Engineering:Mechanical Engineering -47%;(2018)CiteScore 6.7.Engineering:Mechanical Engineering -81%;Computer Science:Artificial Intelligence – 67% (2023) | Muratulla Utenov,Tarek Sobh, Zhumadil Baigunchekov,Saltanat Zhilkibayeva;Sarosh Patel;  | бірінші автор |
| 7 | Structural and Dimensional Synthesisof Parallel Manipulator with Two End—Effectors  | conference paper | Robotics and Mechatronics/Proceedings of the 4th IFToMM International Symposium on Robotics and Mechatronics/Volume 37, Springer International Publishing AG Switzerland, 2015, pages 15-23.<https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-22368-1_2>  |  | + |  | Zh. Baigunchekov, M. Kalimoldaev, M., Utenov,B. ArymbekovT. Baigunchekov | бірлескен автор |
| 8 | Inverse kinematics of six–DOF three-limbed parallel manipulator | conference paper | 25th International Conference on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region (RAAD 2016) Advances in Intelligent Systems and Computing, Belgrade; Serbia, June- July 30-2, 2016. – Vol. 540. – P. 171-178. <https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-49058-8_19> |  | + |  | Baigunchekov, Z., Kalimoldaev, M., Utenov, M., Izmambetov, M., Baigunchekov, T. | бірлескен автор |
| 9 | Geometry and Direct Kinematics of Six-DOF Three-Limbed Parallel Manipulator | conference paper | CISM International Centre for Mechanical Sciences, Courses and Lectures. – Vol. 569. – 2016. – P. 39-46. |  | + |   | Baigunchekov, Z.,Kalimoldaev, M.,Utenov, M.,Baigunchekov, T. | бірлескен автор |
| 10 | Animation of motion of mechanisms and robot manipulators in the maple system with the construction of diagrams of internal forces on the links | conference paper | ACM International Conference Proceeding Series of the 2nd International Conference on Robotics, Control and Automation (ICRCA 2017), Kitakyushu, Japan, September 15-18, 2017. – P. 30-33.  |  | + |  | [Zhilkibayeva S.](https://scholargps.com/scholars/70176621270366/saltanat-zhilkibayeva), [Utenov, M.](https://scholargps.com/scholars/35079259001649/muratulla-utenov),[Utenov, N.](https://scholargps.com/scholars/94493165765888/nurzhan-utenov) | бірлескен автор |

**ӘЛ-ФАРАБИ АТЫНДАҒЫ ҚАЗАҚ ҰЛТТЫҚ УНИВЕРСИТЕТІ**

**Утенов Муратулла Умаралиевичтің**

**ҚР БҒМ Білім және ғылым саласында сапаны қамтамасыз ету комитеті ұсынған журналдарда жарияланған мақалалар тізімі**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| №  | Еңбектердің атауы | Баспа аты, журнал (№, жылы), Авторлық куәлік № | Жұмыстың бірлескен авторларының тегі |
| **БҒССҚК** |
| 1 | К кинематическому анализу плоских стержневых механизмов. | ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №1 [13].-2002, -C.29-34. | - |
| 2 | Уравнения равновесия звена при плоскопараллельном движении. | ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №2 [14].-2002,-C.28-33. | - |
| 3 | Определение перемещений в стержнях плоских стержневых механизмов, при действии инерционных сил трапецеидального вида. | ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №3 [15].-2002,-C.33-37. | - |
| 4 | Определение внутренних усилий плоских стержневых механизмов при действии сил трапецеидального вида. | ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №5 [17].-2002,-C.17-21. | - |
| 5 | Определение внутренних усилий в звеньях плоских стержневых механизмов со статически определимой структурой при действии на звенья распределенных инерционных сил параболического вида. | ВЕСТНИК Казахского национального технического университета имени К.И. Сатпаева 6(34),-2002,-C.120-126. | - |
| 6 | Определение внутренних усилий в звеньях плоских стержневых механизмов со статически неопределимой структурой при действии на звенья распределенных инерционных сил параболического вида. | ВЕСТНИК Казахского национального технического университета имени К.И. Сатпаева 6(34),-2002,-C.107-112. | - |
| 7 | Определение перемещений в стержнях плоских стержневых механизмов, при действии инерционных сил параболического вида. | ВЕСТНИК Казахского национального технического университета имени К.И. Сатпаева 2(36),-2003,-с. | - |
| 8 | Численный расчет перемещений пути на деревянных и железобетонных шпалах с щебеночным балластом. | ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №2 [21],-2003,-C.16-20. | Биттибаев С.М., Мурзалина Г.Б., Шаяхметов С.Б. |
| 9 | Определение внутренних усилий в звеньях плоских параллельных манипуляторов с постоянными сечениями звеньев и со статически неопределимыми структурами. | Известия МОН, НАН РК. Серия физико-математическая, -2003. №5,-C.85-90.  | - |
| 10 | Автоматизация кинетостатического анализа плоских стержневых механизмов с учетом сил трения в кинематических парах. | Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №1(1),-2004г.,-C.53-58. | - |
| 11 | Определение внутренних усилий в статически неопределимых балках, находящихся под действием поперечных и продольных распределенных нагрузок трапецеидального вида методом равновесных элементов. | Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №2(2),-2004г.,-C.23-27. | Бихожаева Г.С., Утенова К.М. |
| 12 | Определение внутренних усилий в статически неопределимых балках с линейно изменяющимися сечениями, находящимися под действием поперечно и продольно распределенных нагрузок параболического вида, методом равновесных элементов. | Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №1(3),-2005г.,-C.39-43. | - |
| 13 | Определение поперечных и продольных перемещений в статически неопределимых балках, находящихся под действием поперечно и продольно распределенных нагрузок трапецеидального вида, методом равновесных элементов. | Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №1(3),-2005г.,-C.18-21. | - |
| 14 | Кинематический и силовой анализ многоцелевого манипулятора с применением однородных матриц и уравнения Ньютона-Эйлера | ВЕСТНИК Национальной инженерной академии Республики Казахстан. №4 (46).-2012, -C.70-76. | Дракунов Ю.М., Сейдахмет А.Ж. |
| 15 | Аналитическое определение внутренних усилий с помощью дискретной модели механизма с учетом распределения инерционных сил | ВЕСТНИК Национальной инженерной академии Республики Казахстан. №3 (49).-2013, -C.106-111.<https://journal.neark.kz/wp-content/uploads/2020/06/vestnik-3_2013.pdf> | Дракунов Ю.М., Сейдахмет А.Ж.,Утенов Н.М. |
| 16 | Кинематический и силовой анализ манипулятора типа Scara с применением однородных матриц и уравнения Ньютона-Эйлера | Вестник КБТУ. – Алматы, 2018. –2(45). – C. 87-93. | Ж.Ж. Байгунчеков,С. К. Жилкибаева |
| 17 | Analytical Method of Definition of Internal Forces Taking Into Account the Distributed Dynamical Loads in Links of Robotic Systems and Mechanisms with Statically Indeterminate Structures | Вестник КазНУ им. аль-Фараби. Серия математика, механика, информатика. – Алматы, 2016. - №4 (92). - С. 55-69.<https://elibrary.kaznu.kz/wp-content/uploads/2021/06/vestnik-kaznu.-seriya-matematikamehanikainformatia_2016-92-4.pdf> | С. К. Жилкибаева, К.М. Утенова |
| 18 | Determination of Displacements in Cross-Sections of Four-Bar Mechanism Links from Distributed Dynamic Loads and Their Animation Using MAPLE | Вестник КазНУ им. аль-Фараби. Серия математика, механика, информатика. – Алматы, 2018. - №2 (98). – C. 45-56.<https://elibrary.kaznu.kz/wp-content/uploads/2021/06/vestnik-kaznu.-seriya-matematikamehanikainformatia_2018-98-2.pdf> | Ж.Ж. Байгунчеков,С. К. Жилкибаева |
| 19 | Компьютерное 3D МОДЕЛИРОВАНИЕ МАНИПУЛЯТОРОВ В программной СРЕДЕ MAPLE.  | ВЕСТНИК НИА № 4 (86) – 2022.Стр.109-115<https://journal.neark.kz/kompyuternoe-3d-modelirovanie-manipulyatorov-v-programmnoj-srede-maple/> | Д. К. Балтабай,C. Ж. Батырбек. |
| 20 | Прямая позиционная задача кинематики RRRRT манипулятора в программной СРЕДЕ MAPLE. | ВЕСТНИК НИА № 4 (90) – 2023.Стр.138-147<https://journal.neark.kz/pryamaya-poziczionnaya-zadacha-kinematiki-rrrrtmanipulyatora-v-programmnoj-srede-maple/> | Д. К. Балтабай. |
| 21 | Построения дискретных моделей плоских стержневых механизмов при упругом расчете. | ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №6 [12].-2001,-C.61-64. | - |
| 22 | Матрица податливости элемента с постоянным сечением, при действии на элемент распределенных нагрузок с интенсивностью трапецеидального вида. | ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №1 [7].-2001,-C.10-14. | - |
| **Басқа да мерзімді басылымдарда жарияланған мақалалар** |
| 1 | Динамический анализ напряженно-деформированного состояния подвижных стержневых систем | ИЗВЕСТИЯ Ошского технологического университета. 2/2013. Ош 2013, -С.129-135.<http://vestnik.oshtu.kg/images/Journal/2013-2/prob_estes_i_tehnich_nauk/7_m_u_utenov_a_zh_sejdahmet_b1.pdf> | Сейдахмет А.Ж.,Еспаев Б. А. |
| 2 | Жазық механизмдердің буындарында пайда болатын таралған инерция күштерін анықтау және Maple жүйесінде оларды анимациялау.  | Саясат - Policy информационно-аналитический журнал. №6(235). -2015, С. 18-22. | Н.М. Утенов, Г.Р. Манкеева. |
| 3 | Определение внутренних усилий плоских стержневых механизмов при статически неопределимой структуре. | ПРОЕКТИРОВАНИЕ, СТРОИТЕЛЬСТВО И ЭКСПЛУАТАЦИЯ ТРАНСПОРТНО-КОММУНИКАЦИОННЫХ СООРУЖЕНИЙ. Межвузовский сборник научных трудов. Выпуск10, Алматы, 2002, С.121-126. | - |
| Ғылыми монография |
| 1 | Динамический расчет на прочность и жесткость плоских стержневых механизмов. | Алматы: Қазақ Университеті, 2025. – 392 с.[https://pps.kaznu.kz/ru/Main/FileShow2/233784//1/0/2025//](https://pps.kaznu.kz/ru/Main/FileShow2/233784/1/0/2025/) | Жумашева Ж.Т. |